

АВТОНОМНЕ ДЖЕРЕЛО ЖИВЛЕННЯ ДЛЯ АВТОМАТИЗОВАНОГО ЕЛЕКТРОПРИВОДУ ЕЛЕКТРОМОБІЛЯ

Вершинин Д.В., інженер, Водічев В.А., д.т.н., професор, Войтенко В.А., к.т.н., професор,
Монтік П.М., к.т.н., професор, Смотров Е.А., к.т.н.
ОСКБ спеціальних верстатів, Одеський національний політехнічний університет,
Одеська національна академія харчових технологій, м. Одеса

Досліджується бортове джерело живлення, що забезпечує накопичення кінетичної енергії засобу електротранспорту при гальмуванні з подальшим використуванням її при розгоні і русі. Як накопичувач електричної енергії використовуються акумуляторна батарея і імпульсні конденсатори великої ємності.

The side source of feed, providing utilization of kinetic energy of electromobile at braking with the subsequent use of her at acceleration and motion, is explored. As the store of electric energy a storage battery and impulsive condensers of large capacity is used.

Ключові слова: бортове джерело живлення, електричний транспорт, кінетична енергія, перетворювач напруги.

В умовах нестачі енергетичних ресурсів набувають розвитку транспортні засоби з автоматизованим електроприводом на основі мотор коліс. Для таких електроприводів розроблені схеми блоків управління мотор – колесами, автономних інверторів напруги, розраховані механічні характеристики і залежності ККД від навантаження [1]. При розробці таких електроприводів важливим є питання накопичення кінетичної енергії електричного транспортного засобу (ЕТЗ) в процесі гальмування у вигляді електричної енергії з подальшим її використуванням. Застосування акумуляторних батарей (АБ) як накопичувачів електричної енергії утруднене низьким значенням струму заряду АБ. Ця обставина примушує використовувати в якості накопичувачів електричної енергії конденсаторні батареї (КБ), що складаються з іоністорів (електричних конденсаторів великої ємності). КБ характеризуються достатньо великим струмом процесів заряду і розряду. Відомі публікації [2, 3], в яких наголошується економічна доцільність застосування іоністорів в ЕТЗ. Проте в літературі відсутні рекомендації щодо вибору необхідної ємності КБ та схемної реалізації бортового джерела живлення (БДЖ).

Метою статті є розробка рекомендацій з вибору ємності КБ для БДЖ і формування вимог до технічних параметрів КБ і перетворювача напруги, що входять до складу БДЖ.

Наявність у складі БДЖ іоністорів, призначених для швидкого прийому, зберігання і віддачі електричної енергії, яка генерується електричнім двигуном при гальмуванні ЕТЗ, дозволяє збільшити пробіг ЕТЗ на одному заряді АБ. БДЖ має два режими роботи:

1. У режимі розгону ЕТЗ електрична енергія від АБ і КБ надходить в перетворювач напруги мотор-колеса (ПР-МК) і далі в мотор-колесо (МК). За наявності заряду в КБ велика частина електричної енергії повинна надходити від КБ, яка при розгоні ЕТЗ має розрядитися до напруги щоб бути готовою до прийому кількості електричної енергії що відповідає значенню кінетичної енергії на швидкості з якою рухається ЕТЗ.
2. У режимі гальмування ЕТЗ електрична енергія надходить від МК через ПР-МК в КБ і в АБ. При цьому в АБ електрична енергія повинна надходити відповідно до технічних вимог, що пред'являються до режиму заряду акумуляторної батареї, а саме струм заряду АБ і напруга на її затисках не повинні перевищувати допустимих значень. Надмірний струм повинен надходити в КБ.

На рис. 1 представлена варіант схеми БДЖ, в якій АБ підключена безпосередньо на затиски ПР-МК, а заряд КБ здійснюється через перетворювач конденсаторної батареї ПР-КБ, що дозволяє заряджати КБ до максимальної напруги, яка може значно перевищувати значення напруги на АБ ($U_{\text{КБ MAX}} > U_{\text{AB}}$) і розряджати КБ до мінімальної напруги, що може бути значно меншою за значення напруги на АБ ($U_{\text{СК MIN}} < U_{\text{AB}}$). Це дозволяє значно збільшити кількість накопичуваної енергії при незмінній ємності КБ. Регулюючи струм заряду КБ можна управляти струмом заряду АБ. Ця схема є більш простою і вільна від недоліків відомих схем. У ній відсутній перетворювач акумуляторної батареї, що знижує втрати і підвищує загальний ККД БДЖ.

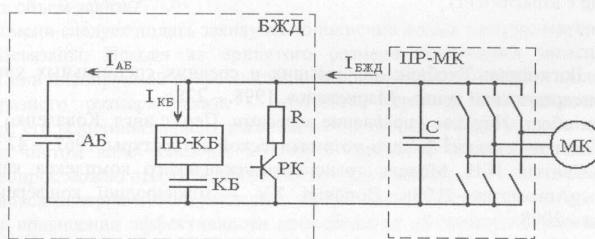


Рис. 1 – Функціональна схема підключення КБ і АБ

ПИТАННЯ ТЕОРІЙ, МЕТОДИ І АЛГОРІТМИ ЕФЕКТИВНОГО АВТОМАТИЧНОГО УПРАВЛІННЯ ОБ'ЄКТАМИ ХІМІКО-ТЕХНОЛОГІЧНОГО ТИПУ

Для забезпечення нормального режиму заряду АБ і збереження максимальної кількості енергії, що генерується МК при гальмуванні ЕТЗ, необхідно, щоб значення емності КБ і параметри перетворювача ПР-КБ відповідали запасу кінетичної енергії в ЕТЗ і потужності, з якою ця енергія надходить в БДЖ. Для визначення необхідного значення емності КБ розглянемо процес перетворення кінетичної енергії в електричну енергію заряду конденсаторів при гальмуванні ЕТЗ. Відомо, що кінетична енергія ЕТЗ масою m , що рухається з лінійною швидкістю V визначається виразом

$$A_K = \frac{mV^2}{2}.$$

При гальмуванні кінетична енергія A_K перетворюється МК в електричну енергію A_{EL} . Врахуємо ККД двигуна $\eta_{ДВ}=0,85$, ПР-МК $\eta_{ПР-МК}=0,95$ і ПР-КБ $\eta_{ПР-КБ}=0,96$. Крім того, частина кінетичної енергії ЕТЗ витрачається на перетворення поступового руху ЕТЗ в обертальний рух МК. Приблизно ці втрати врахуємо за допомогою ККД механічної частини ЕТЗ $\eta_M=0,97$. В результаті кількість електричної енергії, що генерується МК при гальмуванні ЕТЗ і надходить в БДЖ, може бути оцінена за допомогою виразу

$$A_{EL} = A_K \eta_{ДВ} \eta_{ПР-МК} \eta_M.$$

З урахуванням чисельних значень $\eta_{ДВ}$, $\eta_{ПР-МК}$ і $\eta_{ПР-КБ}$ розрахуємо

$$A_{EL} = \eta_{\Sigma} A_K = 0,78 A_K,$$

де η_{Σ} – значення сумарного ККД, що відповідає перетворенню кінетичної енергії в електричну енергію, що генерується МК і надходить в БДЖ.

Кількість електричної енергії, що надходить в КБ буде менше кількості електричної енергії, що надходить в БДЖ на втрати енергії в ПР-КБ

$$A_{KB} = \eta_{ПР-КБ} A_{EL} = 0,75 A_K. \quad (1)$$

Як відомо, запасена в КБ енергія, визначається емністю C_{KB} і напругою на клемах КБ

$$A_{KB} = \frac{C_{KB} U_{CK}^2}{2}.$$

Напруга на клемах КБ може змінюватися від максимальної $U_{KB\ MAX}$ до мінімальної $U_{KB\ MIN}$. Розглянемо залежність коефіцієнта використовування енергії конденсатора при зміні напруги на його клемах

$$k_u = \frac{A_{KBMAX} - A_{KBMIN}}{A_{KBMAX}},$$

$$k_u = 1 - \left(\frac{U_{KBMIN}}{U_{KBMAX}} \right)^2, \quad (2)$$

де $A_{KB\ MAX}$ і $A_{KB\ MIN}$ – запас електричної енергії в КБ відповідно при напрузі на його клемах $U_{KB\ MAX}$ і $U_{KB\ MIN}$. Відповідно до виразу (2) на рис. 2 побудований графік залежності коефіцієнта використовування енергії КБ від співвідношення мінімального і максимального значень напруги заряду КБ. Як видно з представленою залежністю дотільно розряджати КБ до мінімальної напруги $U_{KB\ MIN} \leq 0,2U_{KB\ MAX}$. При цьому коефіцієнт використовування енергії конденсаторної батареї $k_u \geq 0,96$. Для порівняння, при $U_{KB\ MIN} = 0,7U_{KB\ MAX}$ одержимо $k_u = 0,51$. В результаті, потрібно майже в два рази збільшити емність КБ для рекуперації однієї і тієї ж кількості електричної енергії, що генерується МК при гальмуванні ЕТЗ.

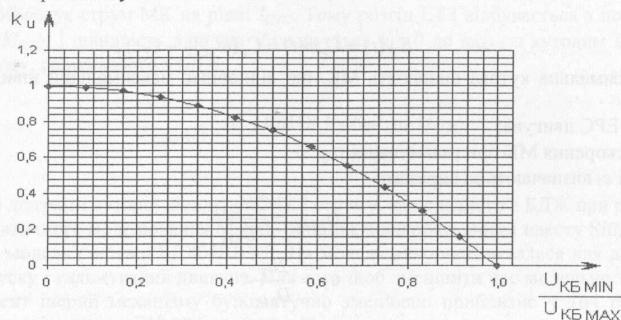


Рис. 2 - Залежність коефіцієнта використовування енергії КБ від співвідношення мінімальної і максимальної напруги заряду

**ПИТАННЯ ТЕОРІЇ, МЕТОДИ І АЛГОРИТМИ ЕФЕКТИВНОГО АВТОМАТИЧНОГО
УПРАВЛІННЯ ОБ'ЄКТАМИ ХІМІКО-ТЕХНОЛОГІЧНОГО ТИПУ**

Якщо припустити, що вся енергія, що генерується мотор-колесами при гальмуванні ЕТЗ надходить тільки в КБ і не використовується для заряду акумуляторної батареї, то значення ємності КБ, необхідне для накопичення всієї енергії A_{KB} може бути визначене наступним чином

$$C_{KB} = \frac{2A_{KB}}{U_{KBMAX}^2 - U_{KBLMIN}^2}.$$

Якщо прийняті $U_{KBLMIN} = 0,2U_{KBMAX}$, то останній вираз може бути представлено в простішій для інженерних розрахунків формі

$$C_{KB} \approx \frac{2,08A_K}{U_{KBMAX}^2}.$$

З урахуванням виразу (1) одержимо

$$C_{KB} \approx \frac{1,56A_K}{U_{KBMAX}^2}.$$

Отже, на підставі максимальних значень кінетичної енергії ЕТЗ і максимального значення напруги на клемах КБ можна оцінити необхідне значення її ємності. Наприклад, якщо, максимальна швидкість руху ЕТЗ масою 7000 кг дорівнює 22,22м/с (80км/год), то при $U_{KB MAX}=350$ В, $U_{CK MIN}=70$ В для повної рекуперації кінетичної енергії необхідно мати конденсаторну батарею ємністю 22,01Ф. Для порівняння при $U_{KBMAX}=600$ В, $U_{KBLMIN}=120$ В ємність конденсаторної батареї повинна бути 7,49Ф.

Для визначення вимог до параметрів перетворювача ПР-КБ розглянемо потужність, з якою електрична енергія надходить в БДЖ при гальмуванні ЕТЗ. При гальмуванні кінетична енергія ЕТЗ A_K перетворюється мотор-колесами в електричну енергію A_{EL} бдж. Значення потужності, що розвиває ПР-МК при передачі електричної енергії в БДЖ визначається виразом

$$P_{EL}(t) = \frac{dA_{ELBDJ}(t)}{dt}.$$

Якщо в схемі, показаній на рис. 1, нехтувати зміною напруги на клемах акумуляторної батареї при її заряді в процесі гальмування, то можна визначити значення струму, що генерується ПР-МК і надходить в БДЖ

$$I_{BDJ}(t) = \frac{P_{EL}(t)}{U_{AB}}. \quad (3)$$

Для спрощення аналізу розглядаємо гальмування з постійним від'ємним прискоренням, яке має місце при постійному значенні гальмівного моменту. Час гальмування t_T ЕТЗ з максимальною швидкості V_{MAX} до повної зупинки визначається технічним завданням відповідно до потрібного значення шляху гальмування. Значення прискорення при гальмуванні визначаємо за формулою

$$a_T = \frac{V_{MAX}}{t_T}.$$

Значення сили, необхідної для гальмування ЕТЗ масою m з необхідним прискоренням a_T

$$F_T = a_T m.$$

Сумарний гальмівний момент, що розвивається всіма МК при гальмуванні

$$M_T = F_T \frac{D_{MK}}{2},$$

де D_{MK} – діаметр мотор-колеса.

У режимі гальмування ПР-МК підтримує в МК постійний гальмівний струм I_T . При гальмуванні ЕРС, індукована в обмотках МК, буде змінюватись від максимального значення до 0 відповідно до виразу

$$E_D(t) = C_e \omega(t) = C_e (\omega_{MAX} - \varepsilon_T t),$$

де ω_{MAX} – максимальна кутова швидкість МК, що відповідає максимальній швидкості пересування ЕТЗ V_{MAX} ;

C_e – коефіцієнт ЕРС двигуна;

ε_T – кутове прискорення МК при гальмуванні.

Значення ω_{MAX} і ε_T визначають за виразами

$$\omega_{MAX} = \frac{2V_{MAX}}{D_{MK}},$$

$$\varepsilon_T = \frac{2a_T}{D_{MK}}.$$

Отже, електрична потужність, що розвивають МК в режимі гальмування, змінюватиметься від максимального значення P_{TMAX} до 0 відповідно до виразу

$$P_T(t) = M_T(\omega_{MAX} - \varepsilon_T t) - 2R_\Phi I_T^2.$$

Оскільки потужність електричної енергії, що надходить в БДЖ, пропорційна електричній потужності, що генерують МК в режимі гальмування, то згідно (3) при постійній напрузі U_{AB} діаграма струму $I_{БДЖ}$ аналогічна діаграмі швидкості (або ЕРС) двигуна (рис. 3).

$$I_{БДЖ}(t) = \frac{M_T(\omega_{MAX} - \varepsilon_T t) - 2R_\Phi I_T^2}{U_{AB}} \eta_{PR-MK}, \quad (4)$$

де R_Φ – опір однієї фази статора синхронного двигуна, на базі якого виконано МК;

η_{PR-MK} - ККД перетворювача мотор-колеса.

З виразу (4) видно, що струм $I_{БДЖ}$ лінійно залежить від часу. На початку процесу гальмування ($t=0$) значення струму, що надходить в БДЖ, буде максимальним

$$I_{БДЖ}(t) = \frac{M_T \omega_{MAX} - 2R_\Phi I_T^2}{U_{AB}} \eta_{PR-MK}. \quad (5)$$

На інтервалі часу t_2-t_1 (рис. 3) значення кутової швидкості МК і ЕРС, що генерується двигуном, будуть дуже малими, щоб забезпечити необхідне значення гальмівного струму, тому ПР-МК споживатиме струм від БЖД і подаватиме його в МК, при цьому втрати в ПР-МК покриватимуться за рахунок енергії БЖД.

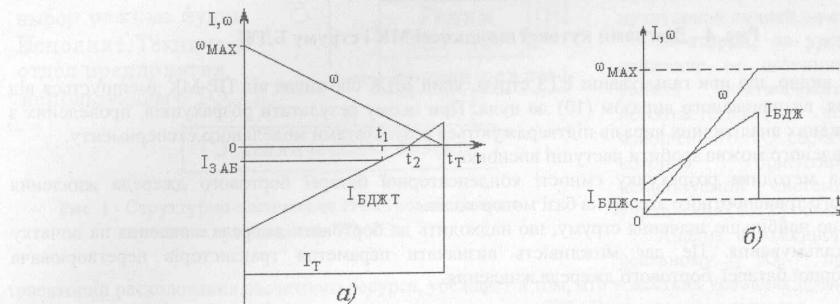


Рис. 3 - Діаграми кутової швидкості МК і струму БДЖ при гальмуванні ЕТЗ (а) і при розгоні ЕТЗ (б)

Враховуючи те, що напруга на клемах АБ є постійною можна стверджувати, що потужність електричної енергії, споживаної БДЖ, при гальмуванні ЕТЗ буде пропорційна струму $I_{БДЖ}$ та і графік залежності $P_{EL/T}(t)$ відрізнятиметься від графіка $I_{БДЖ}(t)$ тільки масштабом.

Таким чином, при гальмуванні ЕТЗ струм, що надходить в БДЖ зменшується від максимального значення до нуля в кінці процесу гальмування. Наприклад, при гальмуванні ЕТЗ масою 7000кг з прискоренням 1м/с² необхідно створити гальмівний момент $M_T = 2625\text{Нм}$. В результаті, при напрузі акумуляторної батареї $U_{AB}=350\text{В}$ струм, що надходить в БДЖ на початку процесу гальмування досягатиме значення $I_{БДЖ MAX} = 346,6\text{А}$. З урахуванням цього значення струму необхідно вибирати елементи, що входять до складу перетворювача ПР-МК.

При пуску ПР-МК обмежує струм МК на рівні I_{OTC} . Тому розгин ЕТЗ відбувається з постійним значенням пускового моменту $M_{II}=M_{OTC}$, і швидкість двигуна збільшується від 0 до ω_{MAX} з кутовим прискоренням $\varepsilon_P(t)$. При цьому значення струму, споживаного з БДЖ

$$I_{БДЖ}(t) = \frac{(C_E \varepsilon_P(t)t + 2R_\Phi I_{OTC})I_{OTC}}{U_{AB} \eta_{PR-MK}},$$

На рис. 3, б показані діаграми кутової швидкості МК і струму, споживаного з БДЖ при розгоні ЕТЗ.

У середовищі математичного моделювання Matlab-Simulink з використанням пакету SimPowerSystems була розроблена математична модель системи БДЖ-ШПП-Д. Ця модель використовувалася для дослідження струму БДЖ ($I_{БДЖ}$) в режимах пуску і гальмування двигуна. Для того щоб зменшити час модельного експерименту з 5 годин до 5 хвилин момент інерції механізму було штучно зменшено приблизно у 164 рази, що дозволило зменшити час розгону і гальмування з 22,22с до 0,15с. При цьому значення струму і моменту, що розвиває двигун відповідають об'єкту моделювання. Результати моделювання подані на рис. 4. З діаграмами кутової швидкості мотор-коліс (рис. 4, а) виходить, що максимальній швидкості руху ЕТЗ відповідає максимальна

кутова швидкість МК дорівнює $59,25 \text{рад/с}$. Діаграма струму БДЖ (рис. 4, б) показує, що при розгоні ЕТЗ струм, що споживає ПР-МК зростає від початкового значення, яке визначається виразом (8) до кінцевого значення, визначуваного виразом (9).

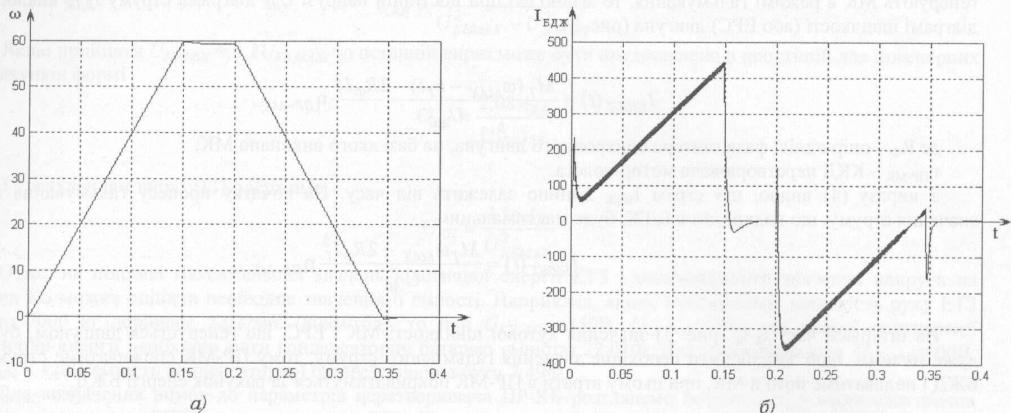


Рис. 4 - Діаграми кутової швидкості МК і струму БДЖ

З рис.4, б також видно, що при гальмуванні ЕТЗ струм, який БДЖ споживає від ПР-МК зменшується від початкового значення, визначеного виразом (10) до нуля. При цьому результати розрахунків, проведених з використанням одержаних аналітичних виразів підтверджуються результатами модельного експерименту.

На підставі викладеного можна зробити наступні висновки.

1. Розроблена методика розрахунку ємності конденсаторної батареї бортового джерела живлення електричного транспортного засобу на базі мотор-коліс.
2. Встановлено найбільше значення струму, що надходить до бортового джерела живлення на початку процесу гальмування. Це дає можливість визначати параметри транзисторів перетворювача конденсаторної батареї бортового джерела живлення.

Література

1. Вершинин Д.В., Водічев В.А., Войтенко В.А., Смотров Е.О. Багатодвигунний автоматизований електропривод електромобіля// Автоматизація технологічних і бізнес-процесів. Науково-виробничий журнал. – Одеса: ОНАХТ. – 2010. – №1. – С.39 – 44.
2. A.Imayaganita, T.Kiriyama, M.Arimura, M.Navamura. Development of In-wheel Motor System for Large-size Bus using 22.5 inch Wheel Mounted Motor. 2006.
3. T.Gage. The ZEV Technology Objectiv: Transportation Without Petroleum. CARB ZEV Technology Symposium. Sacramento, CA. Sept.2006.
УДК 621.18:66.096

О РЕЗЕРВЕ ПОВЫШЕНИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКОЙ ЭФФЕКТИВНОСТИ ТЕХНИЧЕСКИХ ОБЪЕКТОВ, УПРАВЛЯЕМЫХ АВТОМАТИЧЕСКИ

**Воинова С. А., канд. техн. наук, доцент
Одесская национальная академия пищевых технологий**

Викладено резерви підвищення технологічної ефективності технічних об'єктів, що управлюються автоматично.

Изложены резервы повышения технологической эффективности технических объектов, управляемых автоматически.

The reserves of increase of technological efficiency of technical objects controlled automatically are stated.

Ключевые слова: резервы, технический объект, управление, технологическая эффективность, повышение.

Исходный уровень технологической эффективности (ТЭ) технического объекта (ТО) формируется в процессе его создания, состоящем из трех этапов: этапа выбора технологии заданного производственного