

УДК 658.5.011.56

**Досліджено потреби оператора-керівника в частині забезпечення математичним методами рішення задач оптимального розподілу функцій між операторами АСУ. Запропоновані принципи формування банку оптимізаційних моделей**

**Ключові слова:** банк моделей, алгоритм функціонування, цільова функція, оптимізаційна модель

**Исследованы потребности оператора-руководителя в части обеспечения математическими методами решения задач оптимального распределения функций между операторами АСУ. Предложены принципы формирования банка оптимизационных моделей**

**Ключевые слова:** банк моделей, алгоритм функционирования, целевая функция, оптимизационная модель

**Task of the optimum distributing of functions between the operators of automated control the system. The necessities of operator-leader are investigational. Principles of forming of bank of optimization models are offered**

**Keywords:** algorithm of functioning, objective function, optimization model

# ПОДХОД К ФОРМИРОВАНИЮ БАНКА ОПТИМИЗАЦИОННЫХ МОДЕЛЕЙ ДЛЯ РАСПРЕДЕЛЕНИЯ ФУНКЦИЙ МЕЖДУ ОПЕРАТОРАМИ АСУ

**Е. А. Лавров**

Профессор, доктор технических наук

Кафедра компьютерных наук

Сумський національний аграрний університет  
ул. Римського-Корсакова, 2, г. Суми, 40007

Контактний тел.: 050-691-37-33

E-mail: prof\_lavrov@mail.ru

**Н. Б. Пасько**

Старший преподаватель

Кафедра кибернетики и информатики  
Сумський національний аграрний університет

ул. Кирова, 160, Суми, 40020

Контактный тел.: 050-603-06-74

E-mail: pasko\_nb@mail.ru

## 1. Введение

Последние годы характеризуются существенным изменением характера деятельности операторов АСУ. Появился класс распределенных систем, в которых операторы взаимодействуют посредством средств телекоммуникаций и специального программного обеспечения. Во многих случаях заявки, которые должны быть выполнены системой, поступают в случайные заранее неизвестные моменты времени. Традиционная задача эргономики "распределение функций между операторами" кардинальным образом меняет свое содержание. Если для традиционных эрготехнических систем [1,3] задача решалась, как правило, при проектировании системы, иногда (с появлением, например, ГПС) - 1 раз в смену, то с появлением систем с оперативным возникновением запросов на решение задач возникает необходимость решения задач в режиме "on-line".

Для простейших систем с однотипными заявками используется, как правило, логически простые дисциплины обслуживания закрепления заявок за

свободными операторами. Такие правила, например, используются в получивших в последнее время распространение Call-центрах. В простейших системах "переключение" на оператора, которому поручается заявка, производится автоматически.

Для сложных эрготехнических систем со многими операторами (полиэргатических систем), таких как

- гибкие производственные системы,
- системы сопровождения и отработки команд по цели,
- расчетные центры,
- банковские системы,

в которых выполнение заявки предусматривает некоторую операторскую деятельность с использованием информационно-программно-технических средств и качество реализации этой деятельности существенно зависит от того, кому поручено выполнение заявки, решение об организации деятельности принимается, как правило, специальным оператором, хорошо знающим предметную область, которого называют "оператор-руководитель".

Такой оператор имеет (в неформализованном или формализованном виде) информацию о функциональных возможностях операторов-исполнителей, что позволяет ему принимать какие-либо решения [4,5].

Для сложных систем в связи с большим количеством параметром, которые должен отслеживать оператор-руководитель, и огромным количеством вариантов организации деятельности, актуально создание специальных систем поддержки принятия решений [8]. Основные требования и структура такой системы разработаны в [7].

## 2. Постановка задачи

Информационная система для оператора - руководителя [7] основана на комплексе моделей, в том числе:

- операторов, работающих в системе,
- информационно-программно-технических средств, имеющихся в распоряжении операторов,

- технологических процессов реализации заявок, поступающих в систему.

Реализация такой СППР позволяет получать ответы на ряд запросов, актуальных для оператора-руководителя в процессе принятия решений.

СППР реализует запросы типа:

- информационный (в том числе отбор объектов, операторов, отвечающих некоторому условию или комплексу условий);

- оценочный;

- оптимизационный.

Реализация процедур выбора оптимального варианта закрепления функций является главной целью СППР.

Поэтому в системе должны быть предусмотрены соответствующие информационные технологии.

В зависимости от конкретных условий функционирования системы, требований к эффективности реализации функций, ограничений на условия деятельности операторов возможно множество постановок задач выбора.

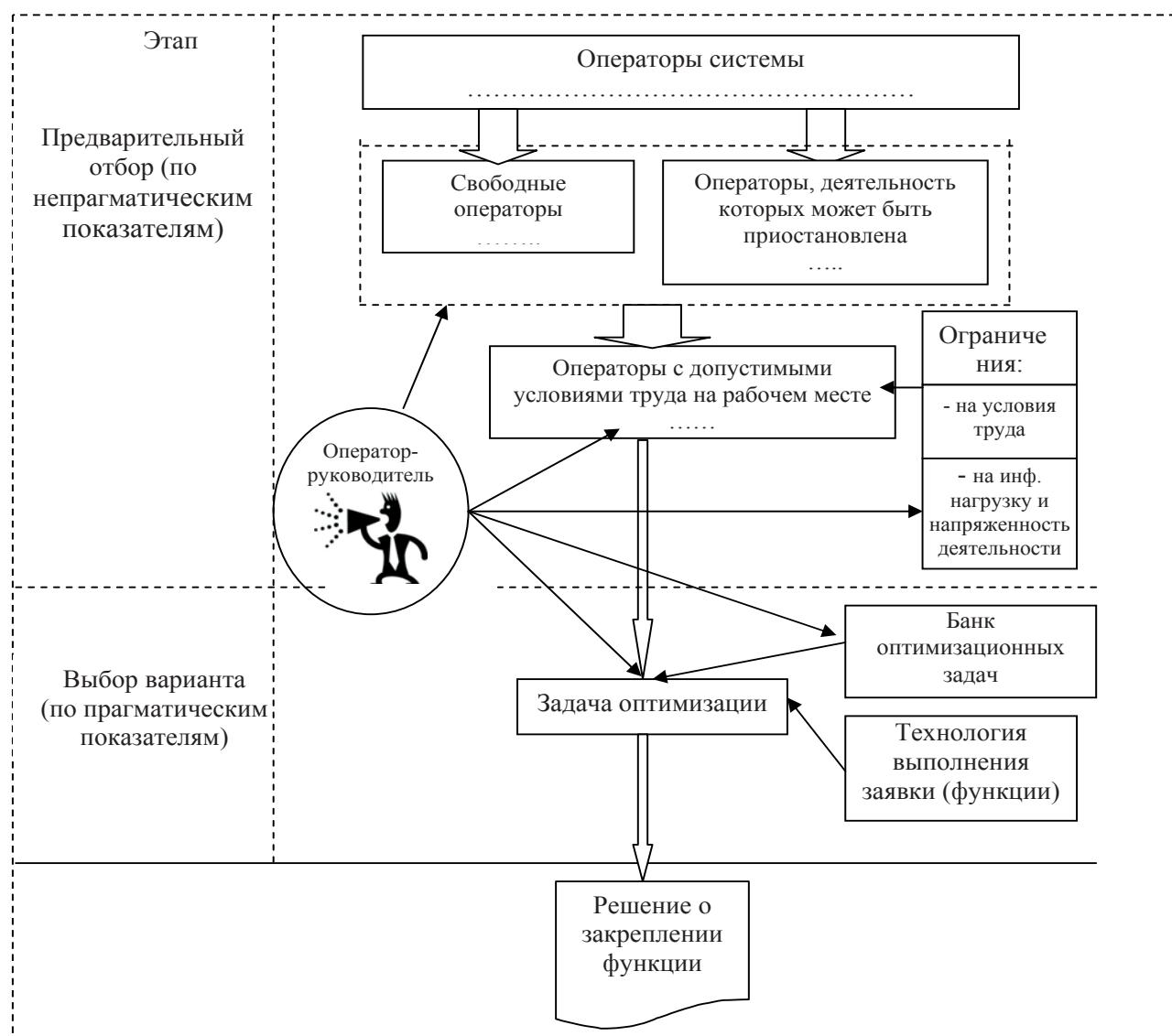


Рис.1. Этапы принятия решений о закреплении функций за операторами

В данной работе с целью последующего формирования банка оптимизационных задач СППР ставится задача изучить организацию деятельности оператора – руководителя по анализу и выбору вариантов и таким образом сформировать множество  $K$  требований к составу моделей, которые необходимы для включения в банк данных.

### 3. Результаты

#### 3.1. Исследование деятельности операторов-руководителей по принятию решений о закреплении функций

Укрупненно процесс принятия решения о закреплении функций охарактеризован на рис.1.

**3.2. Характеристика работ, выполняемых на этапе формирования области допустимых решений для решения задачи выбора оптимального варианта распределения функций.** На данном этапе оператор-руководитель должен иметь возможность отобрать свободных операторов, условия труда на рабочем месте которых допускают привлечение их к выполнению новой заявки. Для этого выполняются следующие работы:

1. Определить количество операторов, которые должны быть закреплены за выполнением заявки (один оператор, группа операторов).
2. Определить множество  $S_1$  свободных операторов.
3. Определить множество  $S_0$  операторов, выполняющих заявки (функции), реализация которых может быть отменена (приостановлена).
4. Сформировать множество операторов,  $S = S_1 \cup S_0$ , включаемых в рассмотрение.

5. Сформировать множество  $N$  непрагматических показателей группы “Показатели информационной нагрузки и напряженности оператора”, учитываемых при решении задачи. Возможно включение показателей [13]:

- коэффициент загруженности;
- период занятости;
- длина очереди;
- операционно-времевая напряженность.

6. Определить для каждого показателя из множества  $N$  область допустимых значений.

7. Исключить из множества  $S$  операторов, для которых значения соответствующих показателей из множества  $N$  не находятся в области допустимых значений.

8. Для операторов из множества  $S$  оценить условия труда на рабочем месте [1,9].

9. Исключить из множества  $S$  операторов, для которых значение категории тяжести условий труда на рабочем месте превышает заданный уровень.

#### 3.3. Анализ задач выбора варианта распределения функций для формирования банка оптимизационных моделей

Целью принятия решений о закреплении функций является, как правило, обеспечение максимального уровня эффективности системы при условии, что будут выполнены ограничения на выполнение заявки (функции) за заданное время, расход стоимостного ресурса, а также различные технологические ограничения.

В качестве критерия, как правило, рассматривается:

- максимум вероятности безошибочного выполнения заявки (для случая, когда рассматривается нарушение технологического процесса одного типа);
- минимум потерь от ошибок (когда целесообразно учитывать возникновение ошибок разных типов и известны экономические потери от нарушений, возникающих вследствие каждого вида нарушения).

Теоретически при оптимизации эрготехнических систем рассматриваются и многие другие, в том числе и многокритериальные задачи [1,2]. Однако, как правило, в практике операторов-руководителей встречаются именно однокритериальные задачи. Кроме того, для задач распределения функций основная трудность состоит именно в возможности учета ряда специфических ограничений, связанных с характеристиками различных операторов и технологическими ограничениями.

Если иметь технологии решения таких однокритериальных задач, возможно, используя приемы [2], решать и другие задачи, например:

- с ограничением на вероятность своевременного выполнения заявки;
- многокритериальные (с различными комбинациями критериев и ограничений).

Таким образом, учитывая опыт оптимизации эрготехнических систем [1], рассмотрим, какие специфические моменты и особенности в задаче оптимизации человеко-машинного взаимодействия вносит задача закрепления функций между операторами, и какие новые задачи должны быть размещены в банке оптимизационных моделей.

Рассмотрим возможные ситуации выбора, характерные для деятельности оператора-руководителя.

#### Разрез (классификационный признак) 1. “Ограничения на выбор способа реализации алгоритма функционирования” - Р1:

##### A - вид деятельности (индивидуальная, групповая):

- А<sub>1</sub> - один оператор;
- А<sub>2</sub> - группа операторов;

##### B - наличие альтернативных структур алгоритмов функционирования (способов реализации заявки):

- В<sub>1</sub> - множество возможных структур (способов логико-функциональных связей между операциями, которые должны быть реализованы для достижения цели, введения контрольных операций и т.п.);
- В<sub>2</sub> - единственный вариант структуры;

##### C - наличие альтернативных способов выполнения отдельных операций алгоритмов функционирования:

- С<sub>1</sub> - множество возможных способов реализации операций;
- С<sub>2</sub> - единственный способ.

##### D - необходимость ограничений на выбор способов выполнения операций (введение зависимых операций)

- D<sub>1</sub> - есть;
- D<sub>2</sub> - нет.

**E - учет занятости оператора выполнением других заявок:**

- E<sub>1</sub> - необходим (если на предварительном этапе такой отбор невозможен или не выполнен);
- E<sub>2</sub> - не актуален.

**F - учет совместимости операторов в группе (только для вида деятельности A<sub>2</sub>):**

- F<sub>1</sub> - необходим;
- F<sub>2</sub> - не выполняется.

**Разрез (классификационный признак) 2. "Модель алгоритма функционирования, на базе которой поставлена задача оптимизации" - Р2:**

• M<sub>1</sub> - функциональная сеть (*граф работ, отображающий логико-функциональные связи между операциями алгоритма* (см. пример на рис. 2а). Описание алгоритмов функциональной сетью является первичным, наиболее естественным и наглядным. Однако, эффективные алгоритмы оптимизации на функциональных сетях ограничиваются на практике алгоритмами, сводящимися к алгоритмам последовательного типа);

• M<sub>2</sub> - граф событий (*отображает исходы выполнения операций графа работ, например, "безошибочное выполнение операции", "выполнение операции с ошибкой"* (см. пример на рис. 2а); позволяет выполнять оптимизацию для алгоритмов произвольной структуры, однако требует предварительного перехода от графа работ к графу событий, который в произвольном случае является достаточно трудоемким).

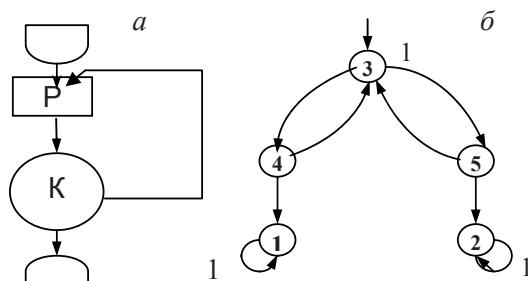


Рис. 2. Пример модели алгоритма выполнения заявки:  
Граф работ (а), граф событий (б)

**Разрез (классификационный признак) 3. "Количество типов ошибок операторов, учитываемых в модели" - Р3:**

- X<sub>1</sub> - бинарная модель безошибочности "есть ошибка - нет ошибки";
- X<sub>2</sub> - п-арная модель безошибочности (есть возможность оценить вероятность возникновения ошибок p типов, каждый тип ошибки связан с некоторым нарушением результата выполнения технологического процесса).

**Разрез (классификационный признак) 4. "Содержание целевой функции" - Р4:**

- Z<sub>1</sub> - максимум безошибочности (для случая X<sub>1</sub>);
- Z<sub>2</sub> - минимум потерь эффективности. (для случая X<sub>2</sub>);
- Z<sub>3</sub> - другие (будут детализироваться по мере необходимости).

**3.4. Принципы формирование банка оптимизационных моделей**

В связи с острой потребностью практики в настоящее время начаты работы по разработке моделей для банка оптимизационных моделей. Основные требования к такому банку:

- интегрируемость в СППР;
- возможность оперативной идентификации ситуации выбора;
- возможность on-line подключения необходимой оптимизационной модели;
- возможность оперативного обеспечения оптимизационной модели дополнительными моделями (модель алгоритма функционирования) и исходными данными об операторах и качестве выполнения ими отдельных действий и операций;
- расширяемость, возможность добавления новых классификационных принципов и новых задач.

Рассмотрим, например, модели, предложенные авторами в ряде статей с целью формирования банка задач, и опишем их классификационные характеристики.

Название статьи	Источник	Характеристика модели
Выбор варианта групповой деятельности в эрготехнических системах с алгоритмами последовательного типа	[6]	A <sub>2</sub> B <sub>2</sub> C <sub>1</sub> D <sub>1</sub> E <sub>1</sub> F <sub>2</sub> M <sub>1</sub> X <sub>1</sub> Z <sub>1</sub>
Использование полумарковского процесса для задачи выбора человека-оператора	[11]	A <sub>1</sub> B <sub>2</sub> C <sub>2</sub> D <sub>2</sub> E <sub>2</sub> F <sub>2</sub> M <sub>2</sub> X <sub>1</sub> Z <sub>1</sub>
Модель формирования группы операторов	[10]	A <sub>2</sub> B <sub>2</sub> C <sub>2</sub> D <sub>1</sub> E <sub>1</sub> F <sub>1</sub> M <sub>2</sub> X <sub>1</sub> Z <sub>1</sub>
Оптимизационная модель для минимизации возможного ущерба от ошибок оператора	[12]	A <sub>2</sub> B <sub>2</sub> C <sub>2</sub> D <sub>1</sub> E <sub>1</sub> F <sub>2</sub> M <sub>2</sub> X <sub>2</sub> Z <sub>2</sub>

#### 4. Направления дальнейших исследований

Формирование банка оптимизационных моделей для оператора-руководителя, исследование его эффективности и разработка рекомендаций по эффективному использованию.

#### 5. Выводы

Деятельность оператора-руководителя полиэргатических систем может быть эффективной только при условии использования специализированных СППР. Одним из элементов такой системы должен быть блок выбора решений о распределении функций между операторами. В связи с большим количеством рассматриваемых вариантов в СППР включается банк оптимизационных моделей.

Такие модели могут быть сформированы на основе подхода, опирающегося на моделирование деятельности операторов с помощью функциональных сетей и использования моделей операторов, работающих в системе.

---

## Литература

1. Информационно-управляющие человеко-машинные системы: Исследование, проектирование, испытания: Справочник/ Адаменко А.Н., Ашеров А.Т., Лавров Е.А. и др.. под общ. ред. Губинского А.И. и Евграфова Е.Г.- М., Машиностроение, 1993. – 528с.
2. Лавров Е.А. Методы и средства эргономического проектирования автоматизированных технологических комплексов. - Автореферат дисс. на соиск. ученой степени докт. техн. наук. - Сумы, 1996. - 32с.
3. Губинский А.И., Евграфов В.Г. Эргономическое проектирование судовых систем управления. Л.: Судостроение, 1977. 224с.
4. Сатторов Ф.Э. Метод и алгоритмы распределения функциональных возможностей пользователей в системах обработки информации. -Автореф.дисс.на соиск. Учен.степени канд.техн.наук.-Спб.: 2010. - 18с.
5. Падерно П.И., Сатторов Ф.Э Системный администратор локальной вычислительной сети. Задачи, требования, модель, отбор. // Вестник академии наук Республики Таджикистан – Душанбе. - 2009. Том 52 №6. - С. 437-442.
6. Лавров Е.А., Пасько Н.Б. Выбор варианта групповой деятельности в эрготехнических системах с алгоритмами последовательного типа// Восточно-Европейский журнал передовых технологий. Сер. Информационные технологии. - Харьков, 2010- 4/7 (46) с.50-55.
7. Лавров Е.А., Пасько Н.Б. Модели для обоснования структуры системы поддержки принятия решений оператора-руководителя// Восточно-Европейский журнал передовых технологий. Сер. Системы управления. - Харьков, 2010- 1/5 (43) с.58-62.
8. Сердюк С.М. Інтелектуальна підтримка оператора-керівника// Вісник Сумського Національного аграрного університету. Серія «Механізація та автоматизація виробничих процесів» . Випуск 1(16), 2007, с.64-69.
9. Лавров Е.А., Пасько Н.Б. Автоматизация оценки условий труда на рабочем месте человека-оператора // Вісник Одеської державної академії будівництва та архітектури. - Одеса: ОДАБА, 2009- Вип. 36 -С. 250-256.
10. Пасько Н.Б. Оптимизация выполнения функций человеко-машинной системы. Модель формирования группы операторов // Восточно-Европейский журнал передовых технологий. Сер. Математика и кибернетика – фундаментальные и прикладные аспекты. - Харьков, 2010 -6/4 (48) с.30-33.
11. E. Lavrov, N. Pasko Ergonomics of the of flexible systems “man-computer” . Use of Semi-Markov process for the task of choice of man-operator // International Scientific Conference “UNITECH 10”. Proceedings. 19-20 November 2010, Gabrovo, Bulgaria. - Gabrovo: University Publishing House “V.APRILOV”, 2010.
12. Лавров Е.А., Пасько Н.Б. Оптимационная модель для минимизации возможного ущерба от ошибок человека-оператора // Вісник Національного технічного університету «ХПІ». Збірник наукових праць. Тематичний випуск: Нові рішення в сучасних технологіях. – Харків:НТУ «ХПІ» - 2010. - с.164-168.
13. Справочник по инженерной психологии / Под ред. Ломова Б.Ф. – М.: Машиностроение, 1982 – 368 с.